

## Fiche de poste – recrutement 2020

### Chargé(e) de recherche de classe normale du développement durable

CR CN

**Date limite de candidature : 27 Mars 2020 à Midi (heure de Paris)**

**N.B :** Depuis le 1<sup>er</sup> janvier 2020, l'IFSTTAR a fusionné avec 5 établissements d'enseignement supérieur et de recherche (UPEM, EAV&T, EIVP, ENSG Géomatique, ESIEE Paris) pour former l'Université Gustave Eiffel

## Université Gustave Eiffel



---

<b>Intitulé du poste :</b>	Chargé(e) de recherche en « <b>Évaluation de la sécurité de véhicules autonomes</b> »
<b>Établissement :</b>	Université Gustave Eiffel, <a href="http://www.univ-gustave-eiffel.fr">www.univ-gustave-eiffel.fr</a>
<b>Discipline(s) :</b>	Automatique, informatique.
<b>Spécialité(s) :</b>	Sûreté de fonctionnement, Ingénierie Système, Intelligence Artificielle.
<b>Structure de recherche :</b>	Département « Composants et Systèmes » (COSYS), Laboratoire ESTAS
<b>Localisation :</b>	ESTAS – 20, rue Élisée Reclus - BP 70317 F-59666 Villeneuve-d'Ascq (Laboratoire de l' <b>ex-IFSTTAR</b> )
<b>Contact(s) :</b>	Joaquin Rodriguez, ESTAS, Tél : (+0/33)3 20 43 83 32 mél : <a href="mailto:joaquin.rodriguez@ifsttar.fr">joaquin.rodriguez@ifsttar.fr</a>  Mohamed Ghazel, ESTAS, Tél : (+0/33)3 20 43 83 93 mél : <a href="mailto:mohamed.ghazel@ifsttar.fr">mohamed.ghazel@ifsttar.fr</a>
<b>Procédure de candidature :</b>	<a href="https://www.concours.developpement-durable.gouv.fr/charge-e-de-recherche-du-developpement-durable-de-a126.html">https://www.concours.developpement-durable.gouv.fr/charge-e-de-recherche-du-developpement-durable-de-a126.html</a>

---

### Contexte

Acteur majeur de la recherche européenne sur la ville et les territoires, les transports et le génie civil, l'Ifsttar, l'Institut français des sciences et technologies des transports, de l'aménagement et des réseaux, est un établissement public à caractère scientifique et technologique. L'Ifsttar conduit des travaux de recherche finalisée et d'expertise dans les domaines des transports, des infrastructures, des risques naturels et de la ville pour améliorer les conditions de vie de nos concitoyens et plus largement favoriser un développement durable de nos sociétés. L'Ifsttar est organisé en cinq départements, structurés en laboratoires et unités mixtes de recherche.

Le 1<sup>er</sup> janvier 2020, l'Ifsttar a intégré l'Université Gustave Eiffel (créée à la même date), au sein de laquelle ses travaux s'inscrivent naturellement. Cette université a vocation à constituer un acteur majeur de la recherche sur le transport et la ville.

Le département COSYS (« Composants et Systèmes ») se donne pour ambition de développer les concepts et outils nécessaires à l'amélioration des connaissances de base, des mé-

thodes, des technologies et des systèmes opérationnels destinés à une intelligence renouvelée de la mobilité, des réseaux d'infrastructures et des grands systèmes urbains. Il vise ainsi une maîtrise accrue de leur efficacité, de leur sécurité, de leur empreinte carbone et de leurs impacts sur l'environnement et la santé. La production de connaissances à la frontière des pratiques, leur transformation en produits utiles et en corps de doctrine en appui des politiques publiques et l'évaluation des transformations induites par les innovations dans ces champs d'activité forment l'ADN du département. Le département Cosys comprend dix laboratoires répartis sur cinq sites de l'Ifsttar et une équipe de recherche en émergence à Bordeaux ([www.univ-gustave-eiffel.fr](http://www.univ-gustave-eiffel.fr)).

Le laboratoire ESTAS "Évaluation des Systèmes de Transport Automatisés et de leur Sécurité" développe des méthodes, techniques et outils destinés à faciliter et à améliorer l'analyse et l'évaluation des fonctions de sécurité des systèmes de transports guidés.

La recherche finalisée, qui est l'une des caractéristiques fortes à ESTAS trouve ses fondements dans la synergie entre la recherche appliquée et le retour d'expériences des activités d'expertises et d'assistance technique dans le domaine des systèmes de transport guidés.

Ce type de recherche appliquée fonctionne sur un mode particulier s'appuyant fortement sur les besoins générés par l'expertise et l'assistance technique pour répondre à des préoccupations du terrain.

---

### **Contenu du poste**

La thématique de recherche à développer sera axée sur des approches de modélisation et d'évaluation de la sécurité des véhicules autonomes (ferroviaires et routiers) et notamment celle des modules Intelligence Artificielle (IA) impliqués dans les fonctions critiques de ces nouveaux systèmes de transport. Cette thématique pourra se décliner sous plusieurs formes, notamment :

- Le développement d'outils pour l'évaluation de la sécurité de modules à base d'IA,
- La sûreté de fonctionnement des véhicules autonomes dans leur environnement,
- L'identification et la caractérisation des risques en fonction des usages,
- L'allocation des objectifs de sécurité,
- L'évaluation des barrières de sécurité,
- Les méthodologies de tests et de vérification de conformité.

La/le chargé(e) de recherche viendra renforcer l'équipe des chercheur(e)s du laboratoire actuellement impliqué(e)s dans les problèmes de la sécurité des véhicules autonomes ferroviaires et routiers. Ses compétences seront également mises à contribution sur des activités de certification en lien avec les travaux de recherche. En particulier, elle/il contribuera au développement de nouvelles méthodes et référentiels pour l'évaluation de la sécurité des modules fondés sur des techniques d'IA utilisés dans les véhicules autonomes au regard des logiques de qualification éprouvées par le passé et qu'elle/il devra s'approprier. Elle/il aura nécessairement aussi des interactions avec les laboratoires du département travaillant sur les véhicules autonomes (LIVIC, LICIT, LESPIS, GRETTIA, ...).

---

### **Profil attendu**

Le poste intéressera des candidat(e)s, titulaires d'une thèse de doctorat en automatique ou informatique. Il sera apprécié une spécialisation, ou une expérience, dans l'un ou plusieurs des domaines suivants :

- Sûreté de fonctionnement,
- Ingénierie Système,
- Statistiques, analyse de données,
- Génération de tests,
- Intelligence Artificielle, méthodes d'apprentissage,
- Méthodes formelles,
- Transports automatisés.

*Il est attendu du (de la) candidat(e) qu'il (elle) propose un projet pour le poste dans sa candidature et, pour cela, il lui est très fortement recommandé de contacter les personnes indiquées.*

## Job description

### Permanent position: Research Fellow (Chargé(e) de recherche CR CN)

**Deadline for application: 27<sup>th</sup> of March, 2020 at 12h (Paris time)**

**N.B:** *Since le 1<sup>st</sup> of January 2020, IFSTTAR merged with 5 institutions of higher education and research (UPEM, EAV&T, EIVP, ENSG Géomatique, ESIEE Paris) to form the University Gustave Eiffel*

## University Gustave Eiffel



---

<b>Position title:</b>	Research Fellow (Permanent position: Chargé(e) de recherche) in « <b>Evaluation of autonomous vehicles safety</b> »
<b>Institution:</b>	University Gustave Eiffel, <a href="http://www.univ-gustave-eiffel.fr">www.univ-gustave-eiffel.fr</a>
<b>Discipline(s) :</b>	Software engineering, automatic control.
<b>Spécialité(s) :</b>	Safety/Dependability, System-engineering, Artificial intelligence.
<b>Research structure :</b>	COSYS department, ESTAS laboratory
<b>Location :</b>	ESTAS – 20, rue Élisée Reclus - BP 70317 F-59666 Villeneuve-d'Ascq (Laboratory of <b>ex-IFSTTAR</b> )
<b>Contact :</b>	Joaquin Rodriguez, ESTAS, Tél : (+0/33)3 20 43 83 32 e-mail : <a href="mailto:joaquin.rodriquez@ifsttar.fr">joaquin.rodriquez@ifsttar.fr</a>  Mohamed Ghazel, ESTAS, Tél : (+0/33)3 20 43 83 93 e-mail: <a href="mailto:mohamed.ghazel@ifsttar.fr">mohamed.ghazel@ifsttar.fr</a>
<b>Application Procédure :</b>	<a href="https://www.concours.developpement-durable.gouv.fr/charge-e-de-recherche-du-developpement-durable-de-a126.html">https://www.concours.developpement-durable.gouv.fr/charge-e-de-recherche-du-developpement-durable-de-a126.html</a>

---

### Context

A major actor in European research on cities and territories, transport and civil engineering, Ifsttar, the French Institute of Science and Technology for Transport, Planning and Networks, is a public institution with a scientific and technological vocation. Ifsttar conducts finalized research and expertise in the fields of transport, infrastructure, urban and natural hazards to improve live conditions of our citizens, and more generally to promote the sustainable development of our societies. Ifsttar is organized into five departments, structured into laboratories and joint research units.

On the 1<sup>st</sup> of January 2020, Ifsttar joined the Gustave Eiffel University (created on the same date), in which its work falls naturally. This university aims to be a major actor in research on transport and city related topics.

The COSYS (“Components and Systems”) department aims to develop the necessary concepts and tools for improving basic knowledge, methods, technologies and operational systems intended for a renewed intelligence of mobility, networks infrastructure and major urban systems. It therefore aims to gain greater control over their efficiency, their safety, their carbon footprint and their impact on the environment and health. The production of knowledge at the frontier of practices, their transformation into useful products and into a doctrine set as a support to public policies and the evaluation of the transformations induced by innovations in these fields of activity, form the DNA of the department. The COSYS department includes ten laboratories spread over five Ifsttar sites and an emerging research team in Bordeaux ([www.univ-gustave-eiffel.fr](http://www.univ-gustave-eiffel.fr)).

The ESTAS laboratory “*Evaluation and Safety of Automated Transport Systems*” develops methods, techniques and tools intended to facilitate and improve the analysis and assessment of the safety functions of guided transport systems.

The finalized research, which is one of the main features of ESTAS, finds its foundations in the synergy between applied research and feedback from expertise and technical assistance activities in the field of guided transport systems.

This kind of applied research operates on a specific way that heavily relies on the needs raised by the expertise and technical assistance activities, to respond to practical concerns of the field.

---

## **Description**

The research thematic to be developed will focus on modeling and assessment approaches for the safety of autonomous vehicles (rail and road), with a particular interest in the Artificial Intelligence (AI) modules that are involved in critical functions of these new transport systems. This thematic could be declined in several forms, in particular:

- The development of tools for the safety evaluation of AI-based modules,
- The dependability of autonomous vehicles in their environment,
- The identification and characterization of risks according to the various use cases,
- The allocation of safety targets,
- The assessment of safety barriers,
- The methodologies for compliance testing and verification.

The candidate will reinforce the research team of the laboratory that is currently working on topics related to the safety of autonomous rail and road vehicles. She/He will also contribute to certification activities in relation with the research topics. In particular, she/he will take part in the development of new methods and benchmarks for the safety evaluation of AI-based modules used in autonomous vehicles. Such activities will be undertaken in view of the qualification logics experienced in the past and that she/he will have to appropriate. She/He will necessarily have interactions with other laboratories of the COSYS department working on autonomous vehicles (LIVIC, LICIT, LESPIS, GRETTIA,...).

---

## **Expected skills**

The position should interest candidates who hold a Ph.D in automation or computer science. A specialization, or experience, in one or more of the following areas will be appreciated:

- Dependability,
- System Engineering,
- Statistics, data analysis,
- Generation of tests,
- Artificial Intelligence, learning methods,
- Formal methods,
- Automated transport.

*The candidate is expected to develop a project for the position that she/he will propose as part of her/his application and, for this, it is very strongly recommended that the candidates get in touch with the persons indicated.*

### Thématiques prioritaires de l'Ifsttar portées par le département COSYS

Le département structure son projet suivant quatre axes thématiques : Systèmes Automatisés Coopératifs Partagés, Monitoring des Territoires, Systèmes énergétiquement intégrés, Sécurité-Sûreté. Cette structuration repose sur quatre piliers scientifiques :

#### 1. Systèmes d'instrumentation et composants de puissance

##### ▪ 1.1 - Capteurs innovants (nano, photonique, antennes) et leur fiabilité

La qualité de l'air que respireront les passagers des futurs systèmes de transports et les usagers de bâtiments sera contrôlée grâce à des progrès majeurs en métrologie, dont *le capteur constituera l'organe sensoriel*. Allié à des modèles numériques et aux technologies de l'information, sa mise en réseau permettra d'identifier rapidement d'éventuelles sources de polluants et d'améliorer la résilience des systèmes, à condition d'être peu chers, à faible consommation énergétique et faible impact écologique (cf. projet Sense-city). D'autres applications sont concernées, avec des technologies particulières à développer, comme le contrôle de la qualité des eaux grises et recyclées et la gestion de l'eau, l'environnement électromagnétique des infrastructures et des milieux urbains et, plus généralement, l'évaluation en temps réel du métabolisme urbain en termes de mobilité, de qualité de l'air pour la santé, de qualité des eaux potables ou grises, de qualité des plans d'eau, de pollution des sols, de pollution électromagnétique et de flux d'énergie.

##### ▪ 1.2 - Structures intelligentes, matériaux multifonctionnels et composites durcis : routes, éoliennes et voies ferrées de nouvelle génération

Le département COSYS contribuera à l'émergence d'infrastructures intelligentes et de systèmes intelligents (routes, voies ferrées, réseaux d'eau et éoliennes de nouvelle génération) : *la question centrale relève ici du choix, du placement et de l'intégration optimale, dans les matériaux et structures, de capteurs* qui seront utilisés en lien avec des modèles de comportement pour effectuer un diagnostic en temps réel ou pour aider à piloter l'exploitation dynamique des infrastructures.

##### ▪ 1.3 - Composants de puissance, de stockage et de production décentralisée

L'électromobilité fait partie des projets phares de l'Ifsttar qui a développé depuis de longues années une compétence distinctive sur le comportement et le contrôle de santé des composants de puissance et de stockage, par des approches de fiabilité fondées sur la physique. Cette question constitue un verrou technologique au déploiement massif de la route électrique mais aussi du transport ferroviaire et aérien.

#### 2 - Systèmes d'information et objets communicants

##### ▪ 2.1 - Big data, inférence statistique, modélisation inverse, représentations pour l'analyse des mobilités, le développement d'outils de diagnostic, l'optimisation de la maintenance de systèmes complexes, le contrôle de santé des structures, etc.

L'Ifsttar bénéficie de l'alliance au sein du département COSYS de compétences avérées et bien reconnues en traitement des données pures massifiées (big data), en inférence stochastique et en modélisation inverse (assimilation de données). Le fort potentiel du marché de la gestion et de l'analyse de données engendre une course sans précédent aux algorithmes efficaces de gestion de données. L'exploitation de ces données s'accompagne ainsi de recherches et développements majeurs dans le domaine du « Big Data » et encourage la diffusion massive d'équipements mobiles ou fixes (intégrés aux infrastructures, dès lors « connectées ») capables de collecter et recevoir des informations en temps réel, informations idéalement assez fiables et précises pour prendre des décisions individuelles ou collectives sûres, efficaces, etc.

##### ▪ 2.2 - Localisation indoor-outdoor, infrastructure digitale pour le guidage des véhicules autonomes (route et rail)

La localisation indoor-outdoor, incluant celle des piétons, et corrélativement la navigation ou le guidage demeurent encore largement perfectibles tant en termes de précision que d'intégrité, notamment en milieux complexes du point de vue de la couverture satellitaire. On vise donc à créer le corpus de connaissances et d'outils à la base d'une future plate-forme universelle de localisation dans des milieux complexes, notamment urbains mais aussi dans le domaine ferroviaire. La localisation fine des véhicules et des individus constitue la base nécessaire de progrès significatifs en matière de ville et de transports intelligents.

##### ▪ 2.3 - Radio intelligente dans sa dimension systémique et « green radio » pour les ICT appliquées aux smart-grids, capteurs, infrastructures en environnements difficiles

Le concept de radio intelligente jouera un rôle majeur dans la diminution du coût des infrastructures de communication nécessaires à la régulation et à la sécurité des transports, et plus généralement à la ville connectée. Il faudra pour cela développer des architectures de systèmes de communication et d'information, robustes (environnements radioélectriques complexes), fiables, évolutifs, reconfigurables et agiles (allocation dynamique du spectre de fréquences), interopérables, disposer de grandes capacités de transmission et répondre aux besoins exprimés par les différents acteurs concernés dans un contexte de mobilité et de systèmes hétérogènes tout en étant économes en énergie et en ressources spectrales.

##### ▪ 2.4 - Systèmes de vision humaine et artificielle, perception en conditions dégradées, systèmes de capteurs pour le véhicule autonome et leur simulation avancée

Les technologies et concepts de perception et localisation font un usage systématique de la fertilisation croisée entre imagerie, traitement de l'information, ergo-psychologie, sciences cognitives. Ils débouchent sur des outils de simulation des environnements véhicule pour aider à la conception de systèmes de cap-

teurs pour le véhicule autonome, sur des systèmes de perception embarqués, sur des procédés d'éclairage/d'essuyage automobile prenant en compte l'environnement et les capacités du conducteur, etc. Ces travaux trouveront des prolongements propres, en connexion avec les progrès encore attendus des véhicules autonomes (attitude en cas d'accident inévitable, acceptabilité, etc.) de la mobilité coopérative ou de la taxation intelligente des infrastructures.

### **3. Automatisation-contrôle-optimisation des systèmes urbains et de transport**

Ce domaine transversal au département entend mettre l'accent sur la sûreté de fonctionnement et la résilience des systèmes de transport. Il permettra le transfert de compétences du domaine ferroviaire au domaine routier qui amorce une transition majeure vers la conduite déléguée ou le véhicule autonome et la mobilité coopérative qui en bénéficiera et vice-versa.

- **3.1 - Sûreté de fonctionnement des systèmes d'information et des automatismes ferroviaires et automobiles, cyber-sécurité des systèmes de transport**

La sécurité et la sûreté des infrastructures peuvent être abordées de façons variées et le département COSYS constituera un lieu de fertilisation croisée entre des approches aussi différentes que le contrôle via des procédés d'amortissement inédits à base de nanomatériaux ou la détection précoce de contaminants (dans les espaces publics ou dans les réseaux d'eau), l'analyse virtuelle de la sûreté de fonctionnement de composants ferroviaires critiques comme les aiguillages ou autres dispositifs à l'interface roue-rail, etc.

- **3.2 - Smart grids, territoires et infrastructures à énergie positive**

Sur le plan de l'efficacité énergétique des bâtiments et des quartiers, il y a encore beaucoup à faire en termes de développements conceptuels et méthodologiques vers l'interaction entre bâti-ville et transport (ITE Efficacy), par exemple l'optimisation de la régulation des systèmes de chauffage et de ventilation des gares par l'écrêtage temps réel des pointes de consommation électrique des gares, le pilotage énergétique des routes et des rues à énergie positive, en lien avec le milieu urbain ou rural environnant. Ces travaux s'inscrivent dans le cadre du programme R5G sous l'angle du concept de « route à énergie positive » (monitoring et contrôle des procédés de récupération d'énergie et de chauffage).

- **3.3 - Ingénierie des systèmes de contrôle-commande critiques pour le transport de masse, les pelotons et les flottes, sécurité, méthodes formelles**

Il s'agit ici d'un sujet initié de longue date dans le domaine ferroviaire (applications de la méthode « B ») avec des contrats très nombreux avec l'industrie, l'objectif étant aujourd'hui de rapprocher ces travaux du domaine routier, notamment dans le cadre du développement des véhicules autonomes.

### **4. - Modèles et outils logiciels pour la ville, le transport et les réseaux**

- **4.1 - Modèles de trafic multi-échelles et régulation des systèmes de transport**

Cette thématique englobe les modèles de trafic multi-échelles et les méthodes avancées de contrôle et de régulation des systèmes de transport ou du trafic, prenant en compte des externalités (multi-modalité, mobilité coopérative, événements climatiques, etc.), plus à mêmes de soutenir les politiques publiques et de proposer des solutions opérantes lorsqu'elles sont confrontées à la complexité du monde réel.

Les modèles du trafic routier et de ses impacts (gaz à effet de serre, énergie) à toutes les échelles ont encore besoin de s'améliorer pour prendre en compte les déterminants avancés du trafic, mais aussi les systèmes coopératifs qui introduisent des interactions à grande distance entre les véhicules mutuellement informés et à travers l'infrastructure elle-même, ainsi que, de façon plus générale, les nouveaux services de mobilité tels que le covoiturage.

- **4.2 - Simulation et simulateurs de déplacement**

L'Ifsttar investit dans le développement, la validation et l'utilisation des simulateurs psycho-réalistes, de conduite ou de marche, pour la compréhension et l'amélioration de la mobilité des usagers de l'espace public. La simulation ou le simulateur sont à la fois vus comme des outils de recherche et comme des objets de recherche, sur des problématiques variées allant du piéton en ville à l'utilisateur des transports en commun ou d'un véhicule automobile (éventuellement autonome), en passant par des points plus spécifiques (mobilités douces, deux-roues motorisés, déplacement des personnes âgées, etc.).

- **4.3 - Calcul des ouvrages et pilotage des procédés de construction**

Le département COSYS dispose d'une expertise à entretenir autour du logiciel CESAR-LCPC, code en usage au sein de la profession du génie civil (et dans divers départements de l'Ifsttar) et du milieu académique, à l'étranger comme en France. L'Ifsttar devra probablement privilégier des développements pointus et spécifiques (géotechnique, propagations et conditions absorbantes, modélisation multi-échelles, etc.) et optimiser sa coordination avec l'éditeur du logiciel.